上肢康复训练系统

技术参数要求

产品硬件技术指标要求：

一 :硬件

▲1、同时配置成人训练手臂模块与儿童训练手臂模块。

2、机器人本体坐姿高度范围可调。

3、设备应能承受最大载荷≥5.0KG ,在规定载荷内 ,设备能保持正常运行。

4、系统应配备一个紧急停止功能按扭。

5、机械臂状态指示:机械臂状态具备明确指示功能。

6、机器人关节运动范围可调节。

7、握力大小评估范围：0～10Kg。

8、 配备无线键盘鼠标及≥50寸大屏。

▲9、配置成人配件和儿童配件

10、 机器人关节自由度:三维

11、机械臂长度:≥625mm

12、 前臂长度:≥435mm

13、 电视:≥43寸

14、接口扩展:USB或HDMI接口

15、电脑配置:处理器 Intel i5或同级别处理器;内存 ≥8G; 硬盘SSD ≥250G。

16、绳索差速器 其中2个自由度通过绳索差速器联接传动 ,使得机械臂轻盈 ,惯量小 ,拖动柔顺 ,无顿挫。

二 软件

▲1、 训练模式：主动模式、被动模式

2、 减重辅助：0.0kg～4.0kg，调整精度为0.2kg。

3、 训练游戏：提供多款一维、二维、三维情景互动训练游戏，训练游戏可实时显示患者的主动参与度。

4、设备治疗功能可根据患者需求左右侧切换，并可自动识别左右侧。

5、 评估功能：肌肉力量评估、关节活动度评估、基准评估。其中基准训练评估指的是患者多次使用同一款训练游戏 ，在所有训练参数相同的情况下，比较训练得分情况以反映康复进程。

6、报告功能：一键查看并生成病例报告，包含基准评估、关节活动度评估以及肌力

评估数据。

7、数据库管理：自动采集并且储存患者在评估与治疗中的数据 ，具备实时管理患者信息的数据库 ，提供新增、删除、修改等功能。

8、 安全检测：系统实时检测，当活动轨迹超出预设置运动轨迹或外力施加于机器臂的力突破安全限值时，系统将停止助力功能。

9、含有成人训练游戏和儿童训练游戏。

10、扩展性:客户可通过持续的软件升级，源源不断地获得更新的训练模式和训练游戏内容。